

**Egzamin na dyplom
Szyper klasy 2 rybołówstwa morskiego**


Funkcja – Nawigacja




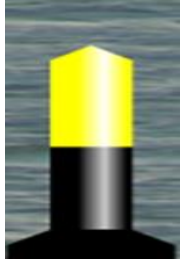

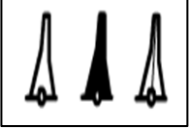
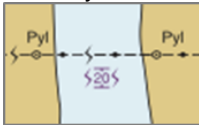
Przedmiot: Nawigacja

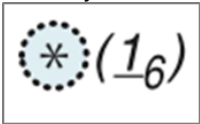
Lp.	Pytania	Rysunki do pytań	Poprawna odpowiedź
1	Różnica długości geograficznej pomiędzy punktami A i B na równoleżniku $\varphi = 60^\circ \text{N}$ wynosi 3° . Oblicz odległość w milach morskich między tymi punktami: A) 60 Mm; B) 90 Mm; C) 180 Mm; D) żadna z podanych odpowiedzi nie jest poprawna.		B
2	Jeżeli różnica długości geograficznej wynosi minus 050° to znaczy, że pozycja przeznaczenia znajduje się: A) na zachód od pozycji wyjścia; B) na wschód od pozycji wyjścia; C) zawsze na półkuli zachodniej; D) zawsze na półkuli o przeciwnym znaku.		A
3	Otrzymując z obliczeń różnicę długości geograficznej $> 180^\circ$ musimy: A) od wyliczonej wartości odjąć 180° , a znak pozostawić bez zmian; B) od 360° odjąć wyliczoną wartość i zmienić znak na przeciwny; C) wyliczoną wartość odjąć od 180° i zmienić znak na przeciwny; D) od wyliczonej wartości odjąć 360° i zmienić znak na przeciwny.		B
4	Wzniesienie latarni wynoszące 100 stóp, wyrażone w metrach odpowiada wartości : A) 30,48 m; B) 25,4 m; C) 31,44 m; D) 35,0 m.		A
5	Dwa statki znajdują się na równoleżniku 60°N w odległości 135 Mm. Oba statki płyną KDd = 180° z jednakową prędkością nad dnem. Jaka odległość będzie dzieliła statki po dotarciu do równika? A) 270 Mm; B) 67,5 Mm; C) odległość nie zmienia się i będzie wynosiła nadal 135 Mm; D) 153 Mm.		A
6	Statek płynąc KDd = 270° przebył 160 Mm. Różnica długości geograficznej pomiędzy pozycją wyjściową i pozycją docelową wyniosła minus $5^\circ 20'$. Na jakiej szerokości geograficznej odbywała się żegluga ? A) statek płynął po równoleżniku 60°N lub po równoleżniku 60°S ; B) statek płynął po równoleżniku 30°S ; C) statek płynął po równiku; D) statek płynął po równoleżniku 30°N .		A
7	Współczynnik korekcyjny logu równy $wk = 0,95$ świadczy o tym, że: A) log zaniża wskazania, a jego poprawka procentowa wynosi - 5%; B) log zawyża wskazania, a jego poprawka procentowa wynosi - 5%; C) log zaniża wskazania, a jego poprawka procentowa wynosi + 5%; D) log zawyża wskazania, a jego poprawka procentowa wynosi + 5%.		B

8	<p>Na torze wodnym statek A płynie $KR = 250^\circ$ z prędkością po wodzie 10 węzłów, a statek B kontr-kursem z prędkością po wodzie 14 węzłów. Na akwenie działa prąd o kierunku 070° i prędkości 2 węzły. Po ilu minutach statki będą się mijaly, jeżeli początkowa odległość między nimi wynosiła 8 Mm?</p> <p>A) 10 minutach; B) 12 minutach; C) 16 minutach; D) 20 minutach.</p>		D
9	<p>Statek płynął po rzece z prędkością po wodzie $V_w = 10$ w. Przez 15 minut względem dna pokonał odległość 30 kabli. Czy statek płynął pod prąd czy z prądem rzeki? Jaka była prędkość prądu w węzłach?</p> <p>A) statek płynął z prądem, którego prędkość wynosiła 2 węzły; B) statek płynął pod prąd, którego prędkość wynosiła 2 węzły; C) na danym odcinku rzeki woda pozostawała w bezruchu i prądu nie było; D) statek płynął z prądem, którego prędkość wynosiła 3 węzły.</p>		A
10	<p>Gdy wyrażony w systemie rumbowym kierunek NNW zamienimy na system pełny (okrężny), to będzie on wynosił:</p> <p>A) $337,5^\circ$; B) 315°; C) $292,5^\circ$; D) 174°.</p>		A
11	<p>Czy system pełny (okrężny) podawania namiarów i kątów kursowych to ten sam system?</p> <p>A) tak, gdyż w obu przypadkach kierunek na dany obiekt wyznacza się zgodnie z ruchem wskazówek zegara (w prawo) do 360°; B) nie, gdyż wartość kąta kursowego w tym systemie nie może przekraczać wartości 180°; C) tak, gdyż zarówno dla namiarów jak i kątów kursowych ramieniem kąta jest linia łącząca obserwatora z obiektem; D) nie, gdyż dla namiarów w tym systemie linią odniesienia jest północna część linii N-S, zaś dla kątów kursowych dziobowa część osi symetrii statku.</p>		D
12	<p>W jakim NR widoczny jest obiekt znajdujący się na lewym trawersie statku płynącego kursem $KR = 035^\circ$?</p> <p>A) $NR = 125^\circ$; B) $NR = S 55^\circ W$; C) $NR = 305^\circ$; D) $NR = S 55^\circ E$.</p>		C
13	<p>Nawigator przecinając linię nabieżnika wyznaczającego kierunek 010° widział pokryte światła tego nabieżnika na lewym trawersie. Jakim kursem rzeczywistym płynął statek?</p> <p>A) 280°; B) E; C) 100°; D) W.</p>		A
14	<p>Kiedy kąt drogi nad dnem, kąt drogi po wodzie i kurs rzeczywisty to trzy różne wartości katowe?</p> <p>A) gdy statek ulega znosowi z powodu oddziaływania prądu, a wiatr nie wieje; B) gdy statek jest znoszony przez wiatr, a prąd na danym akwenie nie występuje; C) gdy zarówno kierunek prądu jak i wiatru jest zgodny lub przeciwny do KR statku; D) gdy statek jest znoszony przez prąd, a jednocześnie ulega dryfowi wiatrowemu.</p>		D

15	Linia łącząca punkty o zerowej deklinacji magnetycznej to: A) izogona; B) izobara; C) agona; D) izoklina.		C
16	Linia odpowiadająca tej samej wartości deklinacji magnetycznej, to: A) izogona; B) izobara; C) agona; D) izoklina.		A
17	Jaka jest wartość uaktualnionej deklinacji magnetycznej na rok 2016, jeżeli na mapie umieszczono informację Mag. Var 2° E 2006 (15' W): A) Mag. Var 4°30' E 2016; B) Mag. Var 1° 25' E 2016; C) Mag. Var 0° 30' E 2016; D) Mag. Var 0° 30' W 2016.		D
18	Jaka jest wartość uaktualnionej deklinacji magnetycznej na rok 2016, jeżeli na mapie umieszczono informację Mag. Var 2° E 2006 increasing 15' annually: A) Mag. Var 4°30' E 2016; B) Mag. Var 1° 25' E 2016; C) Mag. Var 0° 30' E 2016; D) Mag. Var 0° 30' W 2016.		A
19	Jaki jest KR statku jeżeli KK= 234°, dewiacja odczytana dla tego kursu z tabeli dewiacji $\delta = - 3^\circ$, a uaktualniona deklinacja magnetyczna 6° W; A) 237°; B) 231°; C) 243°; D) 225°.		D
20	Statek sterując KK = 002° utrzymywał KR= 349°. Jaka była wartość całkowitej poprawki kompasu magnetycznego? A) cp = +347°; B) cp = + 23°; C) cp = + 13°; D) cp = - 13°.		D
21	Nawigator przecinając linię nabeźnika wyznaczającego kierunek 176° namierzył jego światła korzystając z kompasu magnetycznego. Odczytany namiar wynosił 186°. Jaka była wartość całkowitej poprawki kompasu magnetycznego oraz wartość dewiacji na danym kursie, jeżeli uaktualniona deklinacja magnetyczna dla danego akwenu wynosiła d = 7° W? A) cp = +10° dewiacja $\delta = + 3^\circ$; B) cp = - 10° dewiacja $\delta = - 3^\circ$; C) cp = + 10° dewiacja $\delta = - 3^\circ$; D) cp = + 10° dewiacja $\delta = - 17^\circ$.		B
22	Jeżeli na płaszczyźnie horyzontu obserwatora północna część linii N-S magnetycznej leży na lewo od północnej części linii N-S rzeczywistej, a północna część linii N-S kompasowej znajduje się na prawo od niej, to (rys. 1): A) deklinacja magnetyczna zachodnia, dewiacja dodatnia, cp ujemna; B) deklinacja magnetyczna zachodnia, dewiacja ujemna, cp ujemna; C) deklinacja magnetyczna zachodnia, dewiacja dodatnia, cp dodatnia; D) deklinacja magnetyczna wschodnia, dewiacja dodatnia, cp ujemna.	<p>Rys. 1</p>	C

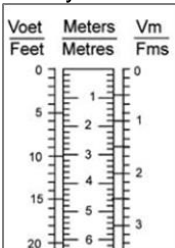



23	<p>Jeżeli deklinacja magnetyczna jest deklinacją zachodnią oznaczoną na mapie jako W, to na płaszczyźnie horyzontu obserwatora:</p> <p>A) północna część linii N-S magnetycznej jest odchylona w prawo od północnej części linii N-S rzeczywistej;</p> <p>B) północna część linii N-S magnetycznej jest odchylona w lewo od północnej części linii N-S rzeczywistej;</p> <p>C) północna część linii N-S kompasowej jest zawsze odchylona na W od północnej części linii N-S rzeczywistej;</p> <p>D) całkowita poprawka (cp) kompasu magnetycznego ma również wartość ujemną.</p>		B
24	<p>Zasięg geograficzny latarni zależy między innymi od:</p> <p>A) wzniesienia źródła światła i wysokości ocznej obserwatora;</p> <p>B) światłości (mocy źródła światła) i wysokości latarni;</p> <p>C) światłości źródła światła i aktualnej widzialności;</p> <p>D) wysokości latarni i warunków refrakcji które ze względów praktycznych przyjmuje się jako średnie.</p>		A
25	<p>Dla której z wymienionych charakterystyk świateł <u>nie podaje się</u> okresu świecenia?</p> <p>A) IUQ G;</p> <p>B) AL.F W FI R;</p> <p>C) Oc W;</p> <p>D) QR.</p>		D
26	<p>Która z wymienionych charakterystyk świateł <u>nie posiada</u> świateł grupowych ?</p> <p>A) światło rozbłyskowe;</p> <p>B) światło izofazowe;</p> <p>C) światło zmiennobarwne przerywane;</p> <p>D) światło blaskowe.</p>		B
27	<p>Światło koloru żółtego w <i>Admiralty List of Lights</i> opisano: fl.1s, ec.1s, fl.1s, ec.1s, fl.1s ec.5s Jaka to charakterystyka?</p> <p>A) Oc (3) Y 10 s;</p> <p>B) LFI (2+1) Y 10 s;</p> <p>C) FI (3) Y 10s;</p> <p>D) IQ (3) Y 10 s.</p>		C
28	<p>Znak kardynalny (rys. 4) którego znak szczytowy tworzą dwa stożki skierowane wierzchołkami w dół :</p> <p>A) jest wystawiany na N od niebezpieczeństwa;</p> <p>B) jest wystawiany na S od niebezpieczeństwa;</p> <p>C) jest wystawiany bezpośrednio nad niebezpieczeństwem;</p> <p>D) wskazuje na niebezpieczeństwo znajdujące się na S od znaku.</p>	<p>Rys. 4</p> 	B
29	<p>Jaka jest maksymalna dopuszczalna wartość końcowej dewiacji kompasu po jej kompensacji?</p> <p>A) 1°;</p> <p>B) 2°;</p> <p>C) 3°;</p> <p>D) 5°.</p>		C

30	<p>Wpływając do Świnoujścia pławę widoczną na zdjęciu należy zostawić (rys. 2):</p> <p>A) po lewej burcie; B) po stronie północnej; C) po prawej burcie; D) po stronie południowej.</p>	<p>Rys. 2</p> 	C
31	<p>Przedstawiona na zdjęciu pława to (rys. 3):</p> <p>A) pława bezpiecznej wody; B) tymczasowa pława wrakowa; C) pława odosobnionego niebezpieczeństwa; D) pława znak specjalny.</p>	<p>Rys. 3</p> 	D
32	<p>Przedstawiona na rysunku pława to (rys. 7):</p> <p>A) pława bezpiecznej wody; B) tymczasowa pława wrakowa; C) pława odosobnionego niebezpieczeństwa; D) pława znak specjalny.</p>	<p>Rys. 7</p> 	B
33	<p>Znak przedstawiony na rysunku powinien mieć znak szczytowy w postaci (rys. 5) :</p> <p>A) dwóch czarnych stożków skierowanych wierzchołkami w górę; B) dwóch czarnych stożków skierowanych wierzchołkami do siebie; C) dwóch czarnych stożków skierowanych podstawami do siebie; D) dwóch czarnych stożków skierowanych wierzchołkami w dół.</p>	<p>Rys. 5</p> 	D
34	<p>Latarniowiec, posiada światło widoczne (rys. 10):</p> <p>A) dookoła widnokręgu; B) w różnych częściach (sektorach) horyzontu; C) w wąskim sektorze, pokazujące kierunek; D) w wąskim sektorze, z regularną zmianą kolorów.</p>	<p>Rys. 10</p> 	A
35	<p>Poniższy symbol oznacza pławę (rys. 6):</p> <p>A) <i>spar</i>; B) <i>pillar</i>; C) <i>can</i>; D) <i>conical</i>.</p>	<p>Rys. 6</p> 	B
36	<p>Określenie „<i>can buoy</i>” dotyczy:</p> <p>A) pławy o kształcie stożka; B) pławy o kształcie cylindra; C) pławy o kształcie kuli; D) pławy o kształcie beczki.</p>		B
37	<p>Przedstawiony na rysunku symbol oznacza (rys. 8):</p> <p>A) kabel podwodny wysokiego napięcia na głębokości 28 m; B) linię energetyczną wysokiego napięcia o prześwicie <i>vertical clearance</i> 28 m; C) linię energetyczną wysokiego napięcia o prześwicie <i>safe vertical clearance</i> 28 m; D) rurociąg nadwodny o prześwicie 28 m.</p>	<p>Rys. 8</p> 	C

38	<p>Przedstawiony na rysunku symbol oznacza (rys. 9):</p> <p>A) skałę na głębokości 1,6 m potwierdzonej tralowaniem; B) skałę wynurzającą się na 1,6 m powyżej vertical datum; C) skałę wynurzającą się na 1,6 m powyżej chart datum; D) skałę zawsze wynurzoną na wysokość 1,6 m.</p>	<p>Rys. 9</p> 	C
39	<p>Izobata na metrycznej mapie brytyjskiej przedstawiana w postaci linii przerywanej wskazuje:</p> <p>A) głębokości podawane w stopach; B) głębokości podawane w sążniach; C) miejsce zarysu linii brzegowej gdy poziom wody obniży się do poziomu zera mapy; D) głębokości, których wskazywana wartość jest wartością przybliżoną.</p>		D
40	<p><i>Cumulative Notices to Mariners</i> jest publikowany:</p> <p>A) co miesiąc, w NtM i na stronie internetowej UKHO; B) co trzy miesiące, tylko na stronie internetowej UKHO; C) co pół roku, tylko w wydaniu papierowym; D) co pół roku, zarówno w wydaniu papierowym jak i na stronie internetowej UKHO.</p>		D
41	<p>Jakim symbolem na mapie brytyjskiej będzie opisane dno pokryte gliną?</p> <p>A) <i>M</i>; B) <i>Cy</i>; C) <i>St</i>; D) <i>Cb</i>.</p>		B
42	<p>Jeżeli symbol rurociągu podwodnego opatrzony jest dodatkową informacją „Buried 1,6 m”, to oznacza to, że:</p> <p>A) rurociąg umieszczony jest na wysokości 1,6 ponad dnem; B) rurociąg poprowadzony jest na głębokości 1,6 m; C) rurociąg jest zakopany na nominalnej głębokości 1,6 m; D) rurociąg przebiega na głębokości 1,6 m poniżej poziomu zera mapy.</p>		C
43	<p>Czym przede wszystkim na mapie morskiej symbol graficzny stawy różni się od symbolu pławy?</p> <p>A) stawa zawsze opatrzona jest skrótem „Bn”; B) symbol graficzny pławy jest zawsze pochylony, a symbol stawy prosty; C) stawa, w odróżnieniu do pławy, musi zawsze posiadać znak szczytowy; D) dokładną pozycję pławy wskazuje kółko w podstawie jej symbolu graficznego, zaś pozycję stawy graficzny symbol jej znaku szczytowego.</p>		B
44	<p>Co to jest powiększona szerokość?</p> <p>A) odległości od równika mierzona po południku wyrażona w minutach szerokościowych; B) odległości od równika mierzona po południku wyrażona w stopniach i minutach; C) odległości od równika mierzona po południku wyrażona w minutach długościowych; D) odległości od bieguna mierzona po południku wyrażona w minutach długościowych.</p>		C
45	<p>Podstawowa zależność mapy Merkatora to:</p> <p>A) $\Delta V = \Delta \phi \cos \phi_{SR}$; B) $\Delta V = \Delta \phi \sin \phi_{SR}$; C) $\Delta V = \Delta \phi \operatorname{cosec} \phi_{SR}$; D) $\Delta V = \Delta \phi \sec \phi_{SR}$.</p>		D

46	<p>Geocentryczny model Ziemi określany jest jako World Geodetic System. Model aktualnie wykorzystywany na mapach morskich to:</p> <p>A) WGS 60; B) WGS 72; C) WGS 84; D) WGS 96.</p>		C
47	<p>Dokładność pozycji określonej z dwóch namiarów:</p> <p>A) nie zależy od kąta cięcia się linii pozycyjnych; B) zależy od kąta cięcia się linii pozycyjnych i jest największa, gdy kąt ten wynosi 60°; C) zależy wyłącznie od dokładności obu linii pozycyjnych; D) zależy między innymi od kąta cięcia się linii pozycyjnych i jest największa, gdy kąt ten wynosi 90°.</p>		D
48	<p>Oficer wachtowy zaniedbał zgrać repetytor namiernika ze wskazaniem żyrokompasu jakiego rodzaju błędem będzie z tego powodu obciążony każdy namiar:</p> <p>A) błędem grubym; B) błędem przypadkowym; C) błędem systematycznym; D) błędem graficznym.</p>		C
49	<p>Dla jakiej fazy żeglugi określono międzynarodowe standardy dokładności IMO?</p> <p>A) żegluga oceaniczna; B) strefy rozgraniczenia ruchu; C) żegluga pilotowa; D) żegluga przybrzeżna.</p>		D
50	<p>Zbiór wszystkich punktów, w których dany parametr nawigacyjny ma stałą wartość nazywamy:</p> <p>A) linią nawigacyjną; B) linią pozycyjną; C) gradientem linii pozycyjnej; D) izolinią.</p>		D
51	<p>Ile wynosi według standardów IMO maksymalny dopuszczalny odstęp czasu pomiędzy kolejnymi pozycjami obserwowanymi na wodach ograniczonych?</p> <p>A) 10 minut; B) 20 minut; C) standard tego nie określa; D) 15 minut.</p>		C
52	<p>Kompensacja dewiacji kompasu magnetycznego polega na:</p> <p>A) przeciwdziałaniu polu magnetycznemu Ziemi; B) przeciwdziałaniu polu magnetycznemu statku; C) wyrównaniu wartości deklinacji magnetycznej na ośmiu kursach kardynalnych; D) wyrównaniu całkowitej poprawki kompasu magnetycznego do wartości równej zero.</p>		B
53	<p>W żegludze przybrzeżnej najprostszym sposobem sprawdzenia dewiacji kompasu magnetycznego jest:</p> <p>A) wykorzystanie nabieżnika; B) wykorzystanie namiarów kompasowych na 3 zidentyfikowane na mapie obiekty; C) wykorzystanie obserwacji astronomicznych, np. wschodu lub zachodu słońca; D) wykorzystanie zmiany sektorów świateł nawigacyjnych.</p>		A

54	<p>Dewiacja przechyłowa rozumiana jako zmiana dewiacji, powstająca na skutek przechyłów statku, osiąga maksymalne wartości na kursach:</p> <p>A) N i S; B) NE i SW; C) E i W; D) NW i SE.</p>		A
55	<p>Najbardziej niekorzystnym zjawiskiem, jakie wywołuje dewiacja jest:</p> <p>A) utrudnienie prowadzenia nawigacji; B) ujemny wpływ na właściwości kompasu; C) zróżnicowanie siły ustawiającej na różnych kursach; D) uszkodzenie kompasu.</p>		B
56	<p>Kompensacja dewiacji przechyłowej polega na przeciwdziałaniu siłom magnetyzmu statkowego:</p> <p>A) pionowym; B) poprzecznym; C) wzdłużnym; D) wypadkowym.</p>		A
57	<p>Która z wymienionych charakterystyk odpowiada światłu izofazowemu:</p> <p>A) czas trwania świeceń jest większy od czasu trwania zaciemnień; B) całkowity czas świeceń jest krótszy od całkowitego czasu zaciemnień; C) czas trwania świecenia równa się czasowi zaciemnienia; D) światło stałe, wzmacniane w regularnych odstępach czasu błyskami.</p>		C
58	<p>Odwzorowanie Merkatora jest:</p> <p>A) wiernopowierzchniowe; B) wiernoodległościowe; C) wiernokątne; D) wiernoskalowe.</p>		C
59	<p>Na mapie w odwzorowaniu Merkatora loksodroma jest:</p> <p>A) linią prostą łączącą pozycje A i B; B) łukiem AB wygiętym w kierunku bieguna; C) łukiem AB wygiętym w kierunku równika; D) mniejszym łukiem koła wielkiego łączącym pozycje A i B.</p>		A
60	<p>Na akwenie Bałtyku zero mapy przyjęte jest na poziomie:</p> <p>A) najmniejszego astronomicznego pływu - LAT; B) średniej niskiej wody syzygijnej - MLWS; C) średniego poziomu morza - MSL; D) średniej niskiej wody kwadraturowej - MLWN.</p>		C
61	<p>Morskie mapy nawigacyjne publikowane przez BHMW w skalach 1:25 000 i większych, są mapami:</p> <p>A) generalnymi; B) brzegowymi; C) podejściowymi; D) portowymi (planami portów).</p>		D
62	<p>Dla morskich map nawigacyjnych BHMW określanych jako podejściowe stosuje się następujące skale:</p> <p>A) 1:500 000 i mniejsze; B) od 1:500 000 do 1:100 000; C) od 1:100 000 do 1:25 000; D) 1:25 000 i większe.</p>		C

63	Namiary odczytane z map nawigacyjnych rozumiane są jako namiary: A) kompasowe; B) magnetyczne; C) żyrokompasowe; D) rzeczywiste.		D
64	Namiary na mapach nawigacyjnych podawane są w systemie: A) ćwiartkowym od 0° oznaczającego północ; B) połówkowym od 0° oznaczającego północ; C) pełnym od 0° (oznaczającym północ) do 360°, zgodnie z ruchem wskazówek zegara; D) pełnym od 0° (oznaczającym północ) do 360°, przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.		C
65	Granice sektorów i łuki widoczności światła na mapie nawigacyjnej i w spisie światła podawane są: A) od strony morza, w systemie pełnym; B) od strony morza, w systemie połówkowym; C) od strony obiektu (latarni), w systemie pełnym; D) od strony obiektu (latarni), w systemie połówkowym.		A
66	Wskazana na rysunku (rys. 31) skala odnosi się do: A) zamiany jednostek odległości na lądzie; B) zamiany jednostek odległości na morzu; C) zamiany jednostek głębokości; D) zamiany jednostek wysokości obiektów.	<p>Rys. 31</p> 	C
67	Wskazany na rysunku symbol (rys. 32), stosowany na mapach ECDIS oznacza: A) wrak niebezpieczny dla żeglugi, o głębokości potwierdzonej trawaniem; B) wrak bezpieczny dla żeglugi, niebezpieczny dla kotwiczenia; C) wrak niebezpieczny dla żeglugi, o nieznannej głębokości, głębokość mniejsza niż izobata bezpieczeństwa; D) wrak niebezpieczny dla żeglugi, głębokość większa niż izobata bezpieczeństwa.	<p>Rys. 32</p> 	C
68	Wskazany na rysunku symbol (rys. 33), stosowany na mapach ECDIS oznacza: A) obszar na akwenie ograniczony, brak informacji; B) obszar, do którego wejście jest zabronione lub ograniczone lub którego należy unikać, z dodatkowymi uwagami; C) obszar wewnątrz którego należy nawigować ostrożnie, dodatkowa informacja do odczytu; D) pole/ farma wiatrowa na wodach przybrzeżnych.	<p>Rys. 33</p> 	B
69	Wskazany na rysunku symbol (rys. 34), stosowany na mapach ECDIS oznacza: A) na wskazanym obszarze akwenu zlikwidowana została farma rybna; B) farma rybna ograniczona dla dużej hodowli; C) na wskazanym obszarze akwenu zakazane lub ograniczone jest łowienie i trawienie; D) na wskazanym obszarze akwenu zakazana jest hodowla ryb.	<p>Rys. 34</p> 	C
70	Loksodroma jest to linia na powierzchni Ziemi, która: A) łącząc pozycje A i B, przecina południki pod tym samym kątem; B) w swoim przebiegu zapewnia najkrótszą odległość między pozycjami A i B; C) w swoim przebiegu z pozycji A do B dąży do równika; D) żadna z odpowiedzi nie jest właściwa.		A

71	<p>Która z odpowiedzi jest <u>nieprawidłowa</u>? Korzystając z map nawigacyjnych należy:</p> <p>A) zawsze używać mapy o największej skali; B) zawsze używać mapy najnowszego wydania, poprawionej do ostatniej dostępnej poprawki; C) do pomiaru odległości używać skali długości geograficznej, na długości średniej dla mierzonego odcinka; D) do pomiaru odległości korzystać ze skali szerokości geograficznej.</p>		C
72	<p>Na mapach nawigacyjnych poziom odniesienia wysokości (<i>vertical datum</i>) jest:</p> <p>A) na wszystkich akwenach przyjęty na wysokości średniego poziomu morza; B) na większości akwenów przyjęty na poziomie zera mapy; C) dla map o większej skali niż oceaniczne, wskazany w legendzie mapy; D) jest zwyczajowo przyjmowany na najwyższych poziomach danego akwenu.</p>		C
73	<p>W jakich publikacjach drukowanych przez Admiralicję Brytyjską ukazuje się pełny tekst poprawek stałych, które nanosimy na mapy morskie?</p> <p>A) <i>Cumulative List of Admiralty Notice to Mariners</i>; B) <i>Annual Summary of Admiralty Notice to Mariners</i>; C) <i>Admiralty Notices to Mariners</i>; D) <i>Admiralty Sailing Directions</i>.</p>		C
74	<p>Która z publikacji stanowi niezbędne uzupełnienie treści map morskich w szerokim zakresie informacji nawigacyjnych?</p> <p>A) <i>List of Lights</i>; B) <i>Pilots, Sailing Directions</i>; C) <i>List of Radio Signals</i>; D) <i>Tide Tables</i>.</p>		B
75	<p>W którym wydawnictwie znajdują się poprawki do (NP131) <i>Catalogue of Admiralty Charts and Publications</i>?</p> <p>A) <i>Cumulative List of Admiralty Notice to Mariners</i>; B) <i>Annual Summary of Admiralty Notice to Mariners</i>; C) <i>Admiralty Notices to Mariners</i>; D) <i>Admiralty Sailing Directions</i>.</p>		C
76	<p>Którą parę trójkątów wykorzystujemy do obliczeń w żegludze po loksodromie?</p> <p>A) loksodromiczny i drogowy; B) drogowy i Merkatora; C) loksodromiczny i Merkatora; D) wszystkie odpowiedzi są poprawne.</p>		B
77	<p>Żegluga po loksodromie. Która para trójkątów ma takie same elementy?</p> <p>A) loksodromiczny i drogowy; B) drogowy i Merkatora; C) loksodromiczny i Merkatora; D) żadna para trójkątów nie ma tych samych elementów.</p>		A
78	<p>Ile zagadnień (tzw. problemów) występuje w obliczeniach żeglugi po loksodromie?</p> <p>A) dwa; B) cztery; C) pięć; D) sześć.</p>		A

79	<p>Z iloma problemami żeglugi na prądzie ma do czynienia nawigator?</p> <p>A) jednym; B) dwoma; C) trzema; D) czterema.</p>		C
80	<p>Przy wykreślaniu problemów żeglugi na prądzie na mapie nawigacyjnej, wskaż DANE i SZUKANE dla II problemu żeglugi na prądzie, określanemu jako przeciwdziałanie prądowi i wiatrowi:</p> <p>A) D – KDw, vw, Kp, vp SZ – KDd, vd; B) D – KDd, Kp, vp, vw SZ – KDw, vd; C) D – KDd, vd, KDw, vw SZ – Kp, vp D) D – KDw, KDd, vd, vp SZ – Kp, vp.</p>		B
81	<p>Czy zasięg geograficzny tej samej latarni o ustalonej wartości zasięgu nominalnego będzie taki sam dla dużego masowca i płynącego w jego pobliżu jachtu?</p> <p>A) tak, zakładając, że warunki widzialności dla obu jednostek są jednakowe (nie ma nisko ścielącej się mgły); B) nie, jeżeli wzniesienie światła latarni będzie większe od wysokości ocznej obserwatora na jachcie; C) tak, o ile aktualna widzialność nie będzie mniejsza od zasięgu nominalnego latarni; D) nie, gdyż o zasięgu geograficznym danej latarni decyduje wysokość oczna obserwatora.</p>		D
82	<p>Jak na kuli ziemskiej przebiega loksodroma, jeżeli różnica długości geograficznej pomiędzy pozycją wyjściową i docelową równa się zero?</p> <p>A) loksodroma jest fragmentem równoleżnika, czyli zawsze leży na kole małym; B) loksodroma jest fragmentem spirali zmierzającą do widocznego bieguna; C) loksodroma jest fragmentem południka czyli leży na kole wielkim; D) loksodroma może być fragmentem równoleżnika lub równika.</p>		C
83	<p>Co decyduje o dokładności pozycji wyznaczonej z dwóch niejednoczesnych linii pozycyjnych?</p> <p>A) dokładność z jaką wykonano pomiary; B) kąt pod jakim obie niejednoczesne LP się przecinają; C) błąd określania KDd i Vd narastający w czasie pomiędzy kolejnymi pomiarami; D) każdy z wymienionych czynników.</p>		D
84	<p>Jak na kuli ziemskiej przebiega loksodroma, jeżeli różnica szerokości geograficznej pomiędzy pozycją wyjściową i docelową równa się zero?</p> <p>A) loksodroma jest fragmentem spirali zmierzającą do widocznego bieguna; B) loksodroma jest fragmentem południka czyli leży na kole wielkim; C) loksodroma jest fragmentem równoleżnika, czyli zawsze leży na kole małym; D) loksodroma może być fragmentem równoleżnika lub równika.</p>		D
85	<p>Czy uaktualnienie deklinacji na mapach morskich jest konieczne?</p> <p>A) nie, o ile statek korzysta z żyrokompasu; B) tak, na wszystkich statkach wyposażonych zgodnie z przepisami w kompas magnetyczny; C) nie, o ile statek nawiguje w oparciu o odbiornik GPS wskazujący kierunek przemieszczania się statku; D) nie, o ile jej zmiany nie zostały skompensowane przez dewiatora.</p>		B

86	<p>Czy gdy statek przez dłuższy czas płynie tym samym kursem, należy liczyć się ze zmianą wartości całkowitej poprawki kompasu ?</p> <p>A) nie, gdyż tylko zmiana kursu zmienia wartość dewiacji odczytanej z tabeli;</p> <p>B) tak, gdyż może o tym zdecydować zmiana wartości deklinacji odczytywanej z mapy;</p> <p>C) nie, o ile magnesy kompensacyjne kompasu pozostają samej pozycji;</p> <p>D) tak, gdyż płynąc tym samym kursem statek ulega namagnesowaniu , co zmienia cp.</p>		B
87	<p>Czy by utrzymać statek w nabieżniku trzeba koniecznie sterować na jego pokrywające się światła?</p> <p>A) tak, gdyż tylko wtedy KR statku zgodny jest z kierunkiem wyznaczanym przez nabieżnik;</p> <p>B) nie, gdyż można utrzymywać się w nabieżniku mając go dokładnie za rufą;</p> <p>C) tak, gdyż tylko wtedy można mieć pewność , że statek nie ulega dryfowi wiatrowemu lub/i znosowi prądu;</p> <p>D) nie, gdyż dla utrzymania statku w nabieżniku nie jest istotny kąt kursowy na nabieżnik, a jedynie to, by nabieżnik pozostawał zamknięty.</p>		D
88	<p>Co oprócz wysokości ocznej obserwatora wpływa na wielkość zasięgu geograficznego danej latarni?</p> <p>A) wysokość latarni;</p> <p>B) wzniesienie światła latarni;</p> <p>C) aktualne warunki widzialności na danym akwenie;</p> <p>D) siła świecenia światła.</p>		B
89	<p>Która z poniższych skali mapy dotyczy map generalnych?</p> <p>A) 1: 5000;</p> <p>B) 1: 10 000;</p> <p>C) 1: 50 000;</p> <p>D) 1: 1 000 000.</p>		D
90	<p>Czego dotyczy „safe vertical clearance” ?</p> <p>A) to bezpieczny prześwit pod mostem;</p> <p>B) to bezpieczna rezerwa wody pod stępką;</p> <p>C) to bezpieczny prześwit pod linią wysokiego napięcia;</p> <p>D) to zakładana bezpieczna odległość od niebezpieczeństwa ustalana na etapie planowania podróży.</p>		C
91	<p>W jaki sposób można w przybliżeniu ustalić wysokość brzegu na którym usytuowana jest latarnia, jeżeli taka informacja nie wynika bezpośrednio z mapy?</p> <p>A) przez porównanie informacji o wysokości latarni i wzniesieniu jej światła podanej w Spisie Światel;</p> <p>B) poprzez pomiar kąta pionowego na latarnię;</p> <p>C) poprzez odszukanie tej informacji w locji, gdzie jest ona zawsze podawana;</p> <p>D) poprzez interpolację pomiędzy linią brzegową, a najbliższą latarni warstwicą ukazaną na mapie.</p>		A
92	<p>Czy znak odosobnionego niebezpieczeństwa może być wystawiony na stawie?</p> <p>A) nie, znak ten dotyczy tylko pław;</p> <p>B) tak, o ile wokół stawy jest żeglowna woda;</p> <p>C) nie, o ile nie jest to stawa świetlna;</p> <p>D) tak, ale tylko w rejonach, na których możliwe jest wystąpienie zlodzenia.</p>		B

93	<p>Jakiego rodzaju wiadomości dotyczy instrukcja w <i>Admiralty Notices to Mariners</i> „insert accompanying block”?</p> <p>A) to wiadomość czasowa, która na mapę powinna być naniesiona ołówkiem;</p> <p>B) to wiadomość wstępna, która na mapę powinna być naniesiona ołówkiem;</p> <p>C) to wiadomość stała, którą nanosimy wklejając wycięty z NtM fragment mapy;</p> <p>D) to poprawka do locji, którą nanosimy wklejając wycięty z NtM diagram.</p>		C
94	<p>Jakiego rodzaju wiadomości dotyczy instrukcja w <i>Admiralty Notices to Mariners</i> „insert accompanying note”?</p> <p>A) to wiadomość tekstowa o czasowym charakterze, która na mapę powinna być naniesiona ołówkiem;</p> <p>B) to wiadomość stała, którą nanosimy wklejając na mapę wycięty z NtM tekst;</p> <p>C) to wiadomość tekstowa, która zapowiada przewidywane zmiany i dlatego na mapę powinna być naniesiona ołówkiem;</p> <p>D) to poprawka do locji, którą nanosimy wklejając wycięty z NtM diagram.</p>		B
95	<p>Co oznacza litera P umieszczona przed numerem wiadomości publikowanej w <i>Admiralty Notices to Mariners</i>?</p> <p>A) wiadomość pochodząca z innego źródła niż brytyjskie;</p> <p>B) wiadomość czasową, której czas obowiązywania nie jest ściśle ustalony;</p> <p>C) wiadomość wstępną zapowiadającą wprowadzenie istotnych zmian;</p> <p>D) wiadomość potwierdzającą nadane wcześniej ostrzeżenie nawigacyjne.</p>		C
96	<p>Co oznacza litera T umieszczona przed numerem wiadomości publikowanej w <i>Admiralty Notices to Mariners</i>?</p> <p>A) poprawkę dotyczącą mapy, która zacznie obowiązywać po dwóch tygodniach od daty opublikowania;</p> <p>B) wiadomość czasową dotyczącą jednej lub kilku map;</p> <p>C) wiadomość o czasowym wygaszeniu światła, którą należy uwzględnić poprawiając zarówno mapę jak i <i>Admiralty List of Lights and Fog Signals</i>;</p> <p>D) poprawkę do treści locji, którą nanosimy ołówkiem, gdyż będzie obowiązywać tylko przez określony czas.</p>		B
97	<p>Czy w obliczeniach loksodromy metodę średniej szerokości można stosować gdy różnica szerokości geograficznej jest większa od 5°?</p> <p>A) nie, gdyż metoda ta nie uwzględnia krzywizny południka;</p> <p>B) tak, o ile droga po loksodromie nie przekracza 600 Mm;</p> <p>C) nie, jeżeli loksodroma przecina równik;</p> <p>D) tak, o ile żegluga nie jest prowadzona na szerokościach geograficznych większych od 60°.</p>		A
98	<p>O czym informuje poniższe ostrzeżenie nawigacyjne: <i>Coastal</i> <i>WZ 110/16</i> <i>171215 UTC Jan 16</i> <i>DOVER STRAIT TSS.</i> <i>ZC2 light-buoy 50-53.6N 001-30.9E missing.?</i></p> <p>A) pława świetlna ZC2 nie świeci;</p> <p>B) stawa świetlna ZC2 nie świeci;</p> <p>C) pława świetlna ZC2 zaginęła;</p> <p>D) pława świetlna ZC2 poza wskazaną pozycją.</p>		C

99	<p>Jakie pławy mogą być wykorzystywane do określania pozycji obserwowanej weryfikującej wskazania innych wykorzystywanych przez statek systemów pozycjonowania?</p> <p>A) tylko pławy posiadające Racon lub nadajnik AIS, których pozycja jest monitorowana przez VTS;</p> <p>B) dowolne pławy stanowiące oznakowanie toru wodnego, o ile są prawidłowo zidentyfikowane;</p> <p>C) pławy wyposażone w reflektor radarowy, umożliwiające dokładny pomiar odległości radarem;</p> <p>D) żadne pławy nie powinny stanowić podstawy dla wyznaczania pozycji obserwowanej.</p>		A
100	<p>Jakie kategorie wiadomości przekazywanych przez system NAVTEX nie mogą być selektywnie pominięte przy programowaniu odbiornika?</p> <p>A) <i>Navigational warnings</i>;</p> <p>B) <i>Weather warnings</i>;</p> <p>C) <i>SAR and distress alert information</i>;</p> <p>D) wszystkie z wyżej wymienionych.</p>		D
101	<p>Na mapie Merkatora odległości liniowe pomiędzy równoleżnikami o stałej różnicy szerokości geograficznej np. co 10°:</p> <p>A) maleją wraz ze wzrostem szerokości geograficznej;</p> <p>B) są zawsze jednakowe;</p> <p>C) rosną wraz ze wzrostem szerokości geograficznej;</p> <p>D) zależą od równoleżnika konstrukcyjnego mapy.</p>		C
102	<p>Pozycji z dwóch jednoczesnych kątów poziomych na trzy obiekty <u>nie można</u> wyznaczyć gdy:</p> <p>A) wszystkie obiekty leżą, na jednym okręgu, a pozycja statku znajduje się w jego środku;</p> <p>B) pozycja statku znajduje się wewnątrz trójkąta opisanego na namierzanych obiektach;</p> <p>C) wszystkie obiekty i pozycja naszego statku leżą na dwóch okręgach nałożonych na siebie;</p> <p>D) odległość statku do namierzanych obiektów jest jednakowa.</p>		C
103	<p>Które zdanie w odniesieniu do mapy Merkatora <u>nie jest prawdziwe</u>?</p> <p>A) odległości liniowe pomiędzy południkami o tej samej $\Delta\lambda$ są stałe;</p> <p>B) odległości liniowe pomiędzy równoleżnikami o tej samej $\Delta\phi$ wzrastają wraz ze wzrostem szerokości;</p> <p>C) południki i równoleżniki przecinają się pod kątem prostym;</p> <p>D) ortodroma ma postać linii prostej.</p>		D
104	<p>Najlepsze efekty określania pozycji radarowej uzyskuje się przy zastosowaniu metody:</p> <p>A) trzech namiarów;</p> <p>B) trzech odległości;</p> <p>C) dwóch namiarów;</p> <p>D) metoda nie ma znaczenia, ważne by obiekty były zidentyfikowane.</p>		B
105	<p>Bezpieczne i efektywne prowadzenie nawigacji zapewnione jest poprzez:</p> <p>A) wykorzystanie nowoczesnych urządzeń nawigacyjnych, w które wyposażony jest statek rybacki;</p> <p>B) wykorzystanie metod nawigacji terestrycznej;</p> <p>C) wykorzystanie uprzednich planów podróży na tym samym akwenie;</p> <p>D) wykorzystanie, stosownie do warunków, wszystkich dostępnych metod określania pozycji i obserwacji.</p>		D

106	<p>Czy oficer wachtowy odpowiedzialny za wachtę nawigacyjną, może wykonywać lub mieć dodatkowo przypisane inne zadania np. w trakcie połowów na pokładzie:</p> <p>A) oficerowi mogą być przypisane dodatkowe czynności na pokładzie wyłącznie w porze dziennej;</p> <p>B) oficer może wykonywać dodatkową pracę na pokładzie, w porze dziennej przy dobrej widzialności, jeżeli może obserwować widnokrąg;</p> <p>C) oficer może wykonywać dodatkową pracę na pokładzie, wyłącznie w porze dziennej, pod warunkiem że urządzenia nawigacyjne zapewniają akustyczny system alarmowania niebezpieczeństw;</p> <p>D) oficerowi nie mogą być przypisane, ani nie może wykonywać jakichkolwiek czynności, które mogłyby przeszkadzać w prowadzeniu bezpiecznej nawigacji;</p>		D
107	<p>Z jaką częstotliwością przekazywana jest przez transponder satelitarny informacja o położeniu jednostki, jej, kursie i prędkości:</p> <p>A) częstotliwość przesyłania danych jest programowana przez Centrum monitoringu;</p> <p>B) częstotliwość ustawia szypier jednostki w zależności od przewidywanego czasu połowu;</p> <p>C) co 12 godzin;</p> <p>D) raz na dobę.</p>		A
108	<p>W przypadku awarii modułu przesyłania danych z transpondera satelitarnego, w jaki sposób należy przekazać informację o położeniu jednostki na akwenie:</p> <p>A) transponder po ponownym uruchomieniu przekaże zaległe dane;</p> <p>B) telefonem, telefaksem lub drogą radiową, a także za pośrednictwem innych jednostek na akwenie;</p> <p>C) należy tylko wprowadzić zapisy do dziennika, w celu okazania inspektorom;</p> <p>D) wprowadzić zapisy do dziennika i po powrocie z morza uzupełnić przekaz danych.</p>		B
109	<p>Ostrzeżenia nawigacyjne „ Z powodu ćwiczeń wojskowych zamyka się dla żeglugi i rybołówstwa następujące strefy ...” – są:</p> <p>A) publikowane w zeszytach Wiadomościach żeglarskich BHMW;</p> <p>B) udostępniane w serwisie informacyjnym VTS;</p> <p>C) transmitowane przez brzegowe stacje radiowe;</p> <p>D) wszystkie odpowiedzi są poprawne.</p>		D
110	<p>Ostrzeżenia nawigacyjne - <u>brzegowe</u>, ogłaszane na stronach Biura Hydrograficznego MW dotyczą:</p> <p>A) wszystkich użytkowników wód polskiego wybrzeża;</p> <p>B) wszystkich statków znajdujących się na wodach Morza Bałtyckiego;</p> <p>C) użytkowników akwenów Zatoki Gdańskiej i Zatoki Pomorskiej;</p> <p>D) żadna odpowiedź nie jest poprawna.</p>		A